



## Motoreduktor model TGM4 moment obrotowy do 6Nm



### ZALETY:

- **maksymalny moment obrotowy: 6Nm,**
- **współpraca z śrubami napędowymi serii TBS oraz zewnętrznym wyłącznikiem krańcowym TES2,**
- **kompaktowy rozmiar oraz cicha praca,**

### SPECYFIKACJA:

Zakres napięć DC:	<b>24V</b>
<b>Parametry mechaniczne</b>	
Max moment obrotowy:	<b>6Nm</b>
Max prędkość (przy pełnym obc.):	<b>98 (obr/min) ±5%</b>
Opcje:	<b>czujniki Halla, hamulec kierunkowy, zewnętrzny wyłącznik krańcowy</b>
<b>Parametry eksploatacyjne</b>	
Cykl pracy:	<b>10% (2 min. pracy / 18 min. przerwy)</b>
Zakres temperatury pracy:	<b>+5°C...+45°C</b>

### TABELA MOMENTÓW I PRĘDKOŚCI:

KOD	Moment (Nm)	Samohamowność (Nm)	Prąd pod obciążeniem znamionowym (A)	Prędkość (obr/min)	
				Bez obciążenia (32V DC)	Pod obciążeniem (24V DC)
Silnik (3800 obr/min)					
<b>A</b>	3.9	2.4	3.2	155	73
Silnik (2200 obr/min)					
<b>B</b>	3.1	2.4	1.6	92	31
Silnik (5600 obr/min)					
<b>E</b>	6.0	1.8	6.0	219	98

W celu złożenia zapytania ofertowego prosimy o podanie parametrów takich jak: napięcie wejściowe, moment obrotowy, prędkość obr/min. W celu dobrania pozostałych parametrów prosimy o kontakt z konsultantem technicznym, z racji wielu możliwości dostosowania produktu pod klienta.

KOD	Parametry wyjściowe czujnika Halla		
	Bieguny magnetyczne	T (okres) 32VDC bez obciążenia	T (okres) 24VDC z pełnym obciążeniem
Silnik (3800 obr/min)			
<b>A</b>	2	11.1 – 12.2ms	24.2 – 26.7ms
Silnik (3400 obr/min)			
<b>B</b>	2	18.4 – 20.9ms	56.2 – 62.2ms
Silnik (2600 obr/min)			
<b>E</b>	2	7.9 – 8.5ms	17.9 – 19.7ms

### RYSunEK TECHNICZNY

